

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
УНИВЕРСИТЕТ ПОЛИТЕХНИЧЕСКОГО
ПРОФЕССИОНАЛЬНОГО
ИЗУЧЕНИЯ

№5

ПРОЧНОСТЬ
ЭЛЕМЕНТОВ КОНСТРУКЦИЙ
ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Тематический сборник научных трудов института

МОСКВА 1989

СОДЕРЖАНИЕ

Предисловие	3
А в х и м о в и ч Б.М. Оптимизация толщин тонкостенных теплозащищенных оболочек и пластин с учетом надежности	4
А и т у ф ъ е в Б.А. Колебания дискретно закрепленной оболочки, несущей сосредоточенную массу	8
Б е л о в П.А. Вариант моментной теории упругости	13
В о й н о в В.С. К расчету круговых торовых оболочек, заполненных жидкостью и закрепленных по двум параллелям	16
Е л п а т ь е в с к и й А.Н., Г а в в а Л.М. Расчет конструктивно-анизотропных пластин	21
И п к о в а А.Г., Б е з у х о в а Н.Н. Вынужденные колебания неоднородного элемента конструкции	26
К о н о в а л о в Б.А. Определение остаточной прочности оболочки из композиционного материала методом приведенной ширины	30
К о с т р о в В.И. Формирование уравнений подкрепления модуля тонкостенной конструкции большого прогиба и переменной толщины	36
К р и в о л у ц к а я И.И. Уравнения термоупругости толстых трехслойных оболочек с несущими слоями из композиционного материала и легким заполнителем	40
Л у р ь е С.А. Метод однородных решений и некоторые его обобщения	45
М о в ч а н А.А. Долговечность элементов конструкции при наложении вибрационного пути пластического деформирования на повторно-статический	49
С м о л ь с к и й В.М. Упрощенное моделирование внешнего воздействия на элементы конструкций летательного аппарата.....	53
Т рапе з и н И.И., Н е в с к а я Т.В. Некоторые случаи изгиба кольцевой пластины с регулярно расположенным односторонними радиальными ребрами	57
Ф и р с а н о в В.В. Метод расчета круглой изгибающейся пластинки из несжимаемого материала	61
Ш к л я р ч у к Ф.Н., Т ю т ю н и к о в Н.П. Уравнения колебаний скошенной тонкостенной конструкции типа крыла переменной стреловидности	65

ЛИТЕРАТУРА

1. Жигалко Б.П., Дмитриева Л.М. Динамика ребристых пластин и оболочек. В. сб.: Исследования по теории пластин и оболочек. - Казань.: КГУ, 1978, №13, с.3-30.
2. Коноплев Ю.Р., Шишкин А.Г. Свободные колебания пластин и оболочек, ослабленных вырезами или опретых в точках. - В сб.: Исследования по теории пластин и оболочек.- Казань: Изд-во КГУ, №14, 197 , с.82-99.
3. Власов В.В. Избранные труды. Т.1. - М.: Изд-во АН СССР, 1962, 528с.
4. Шляярчук Ф.Н., Антуфьев Б.А. Деформация тонкой упругой оболочки, нагруженной через жесткую накладку. Изв. вузов Авиационная техника, 1974, №4, с.115-120.
5. Справочник по теории упругости. - Киев: Будівельник, 1971, 420с.
6. Тимошенко С.П., Войновский-Кригер С. Пластинки и оболочки. - М.: Физматгиз, 1963, 635с.

УДК 539.3

П.А. Белов

ВАРИАНТ МОМЕНТНОЙ ТЕОРИИ УПРУГОСТИ

Для оценки прочности конструкций необходимо наиболее точно знать напряженно-деформированное состояние в зонах краевых эффектов. Однако при наличии больших градиентов напряжений и деформаций исследования на основе классической теории упругости дают результаты, не совпадающие с экспериментальными данными [1, 2]. Это заставляет исследователей рассматривать более сложные модели упругих сред, в частности, моментные [3, 4, 5].

В данной работе на основании классической кинематики с помощью принципа возможных перемещений сделана попытка построения линейной теории упругости, в которой были бы учтены "моментные" эффекты. Рассматривается односвязное тело.

Постулируется, что возможная работа внешних сил для моментных сред связана с возможной работой внутренних сил следующим образом:

$$\iiint F_i^P \delta R_i dv + \oint F_i^V \delta R_i ds = \iiint b_{ij} \delta e_{ij} dv, \quad (I)$$

где R_i - вектор перемещений

F_i^P и F_i^V - векторы объемных и поверхностных внешних сил;

σ_{ij} - несимметричный тензор полных напряжений;

$\epsilon_{ij} = \frac{\partial R_i}{\partial x_j}$ - тензор дисторсии.

Компоненты тензора дисторсии должны удовлетворять условиям интегрируемости вектора перемещений. Разделяя тензор дисторсии на симметричную Q_{ij} и кососимметричную $\omega_k \delta_{ijk}$ части, получаем условия интегрируемости в следующем виде:

$$\frac{\partial \omega_i}{\partial x_j} = \frac{\partial Q_{i\beta}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta i}, \quad (2)$$

где $\delta_{\alpha\beta i}$ - тензор Леви-Чивита.

Пользуясь методом неопределенных множителей Лагранжа, доможим вариации уравнений связи (2) на неопределенные множители

$$m_{ij} : \iiint m_{ij} \delta \left(\frac{\partial Q_{i\beta}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta i} - \frac{\partial \omega_i}{\partial x_j} \right) dv = \iiint \left[\frac{\partial m_{kj}}{\partial x_j} \delta \omega_k + \frac{\partial m_{pi}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta j} \delta Q_{i\beta} \right] dv - \frac{1}{2} \oint \left[\left(\frac{\partial m_{\beta n}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta p} + \frac{\partial m_{\beta i}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta p} + \frac{\partial m_{\beta n}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta p} \right) \delta R_i \right] ds = 0, \quad (3)$$

где n - направления нормали к поверхности тела.

Обозначим за b_{ij}^k часть напряжений, связанных с деформациями классическим законом Гука:

$$b_{ij}^k = \mu \left(\frac{\partial R_i}{\partial x_j} + \frac{\partial R_j}{\partial x_i} \right) + \lambda \frac{\partial R_\alpha}{\partial x_\alpha} \delta_{ij}, \quad (4)$$

где μ и λ - коэффициенты Ламе; δ_{ij} - дельта Кронекера.

Выпишем для b_{ij}^k следующее, тождественно равное нулю, выражение:

$$\iiint \left[\frac{\partial b_{ij}^k}{\partial x_j} \delta R_i + b_{ij}^k \delta Q_{ij} \right] dv - \oint b_{ij}^k \delta R_i ds = 0. \quad (5)$$

Уравнение (1) не изменится, если в него внести (3) и (5), так как эти выражения равны нулю:

$$\begin{aligned} & \iiint \left\{ \left(\frac{\partial b_{ij}^k}{\partial x_j} + F_i^P \right) \delta R_i + \left(\frac{\partial m_{kj}}{\partial x_j} + b_{ij}^k \delta_{ijk} \right) \delta \omega_k + \right. \\ & \left. + \left(b_{ij}^k + \frac{\partial m_{\beta i}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta j} - \frac{\delta_{ij} + \delta_{ji}}{2} \right) \delta Q_{ij} \right\} dv + \\ & + \oint \left\{ \left[F_i^V - b_{in}^k - \frac{1}{2} \left(\frac{\partial m_{\beta i}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta p} + \frac{\partial m_{\beta i}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta p} + \frac{\partial m_{\beta i}}{\partial x_\alpha} \delta_{\alpha\beta p} \right) \right] \delta R_i \right\} ds = 0. \end{aligned} \quad (6)$$

Распоряжаясь неопределенными множителями m_{ij} так, чтобы статические множители при $\delta \omega_k$ и δQ_{ij} обращались бы в ноль, приходим в свободной вариационной задаче. Исключая из полученных уравнений b_{ij}^k , получаем

$$\frac{\partial \delta_{ij}}{\partial x_j} + F_i^P = 0; \quad \delta_{ij} \delta_{ijk} + \frac{\partial m_{kj}}{\partial x_j} = 0; \quad \oint [(F_i^v - \delta_{in}) \delta R_i] ds = 0. \quad (7)$$

Оставшиеся уравнения с учетом (4) и (7) запишем в виде

$$\delta_{ij} = \mu \left(\frac{\partial R_i}{\partial x_j} + \frac{\partial R_j}{\partial x_i} \right) + \lambda \frac{\partial R_\alpha}{\partial x_\alpha} \delta_{ij} + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial m_{ij}}{\partial x_\alpha} \delta_{i\alpha\beta} + \frac{\partial m_{ij}}{\partial x_\alpha} \delta_{j\alpha\beta} + \frac{\partial m_{\beta\alpha}}{\partial x_\alpha} \delta_{ij\beta} \right). \quad (8)$$

Уравнения (7) совпадают с уравнениями статики моментной теории упругости, поэтому постулируем, что m_{ij} связаны с перемещениями физическими уравнениями моментной теории:

$$m_{ij} = \frac{4\mu L^2}{(1+\xi)} \left[\frac{\partial \omega_i}{\partial x_j} + 5 \frac{\partial \omega_\alpha}{\partial x_\beta} \delta_{\alpha\beta\gamma} \delta_{ij\gamma} \right], \quad (9)$$

где $\omega_k = \frac{1}{2} \frac{\partial R_\alpha}{\partial x_\beta} \delta_{\alpha\beta k}$.

В соответствии с (4) и (9) система уравнений формулируемой теории упругости сводится к следующей:

$$\left. \begin{aligned} & \mu \frac{\partial^2 R_i}{\partial x_\alpha \partial x_\alpha} + (\mu + \lambda) \frac{\partial^2 R_\alpha}{\partial x_i \partial x_\alpha} + F_i^P = 0; \\ & \delta_{ij} = \mu \left(\frac{\partial R_i}{\partial x_j} + \frac{\partial R_j}{\partial x_i} \right) + \lambda \frac{\partial R_\alpha}{\partial x_\alpha} \delta_{ij} + 2L^2(2\mu + \lambda) \frac{\partial^3 R_\alpha}{\partial x_i \partial x_j \partial x_\alpha} + 2L^2 \frac{\partial F_i^P}{\partial x_i}; \\ & \oint [(F_i^v - \delta_{in}) \delta R_i] ds = 0. \end{aligned} \right\} \quad (10)$$

Как видно из (10), если объемные силы имеют потенциал, закон парности **касательных** напряжений выполняется, то сформулированную здесь теорию лишь условно можно назвать моментной. Однако в девиаторных частях напряжений остаются "моментные" члены, которые при больших градиентах деформаций могут дать существенно отличающийся от классического решения результат.

ЛИТЕРАТУРА

1. Аэро Э.Л., Кувшинский Е.В., Континуальная теория асимметричной упругости, ФТТ, 1960г. 6, №9
2. Савин Г.Н. Концентрация напряжений около отверстий. - М.: Гостехиздат, 1951.
3. Седов Л.И. Модели сплошных сред с внутренними степенями свободы. - ПММ, 1968, т.32, вып.5.
4. Коитер В.Т. Моментные напряжения в теории упругости. - В сб.: Механика, №3 (91), 1965.
5. Тупин Р.А. Теории упругости, учитывающие моментные напряжения. - В сб.: Механика, №3 (91), 1965.