



МОСКОВСКИЙ ОРДЕНА ЛЕНИНА  
И ОРДЕНА ОКТЯБРЬСКОЙ РЕВОЛЮЦИИ  
АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ  
ИМЕНИ СЕРГЕЯ ОРДЖОНИКИДЗЕ

№ 7

## РАСЧЕТ ТОНКОСТЕННЫХ ЭЛЕМЕНТОВ КОНСТРУКЦИЙ НА ПРОЧНОСТЬ, УСТОЙЧИВОСТЬ, КОЛЕБАНИЯ И ДОЛГОВЕЧНОСТЬ

Тематический сборник научных трудов

МОСКВА — 1988

## СОДЕРЖАНИЕ

Предисловие . . . . .	3
А н д р и а н о в И.В., И в а н к о в А.О.	
Применение метода возмущения вида граничных условий в сочетании с паде-аппроксимацией для решения смешанных задач теории пластин . . . . .	4
Б е л о в П.А. Об определении компонентов вектора перемещений через компоненты тензора-девиатора деforma- ции в геометрически линейных односвязных сплошных средах. . . . .	
	8
Б е л о в Пав.А. Построение асимптотических разло- жений собственных частот в задачах о свободных колебаниях прямоугольных ортотропных пластин . . . . .	
	10
Б р о д с к и й С.И. Определение напряженно- деформированного состояния тел вращения методом сопряженных градиентов . . . . .	
	14
К у р а н о в а Н.С. Поведение сферической панели под действием ударных волн . . . . .	
	17
М о в ч а н А.А. К расчету на ресурс при сочетании резервных и односторонне накапливаемых деформаций . . . . .	
	22
П а п к о В.В. Определение податливости одно- срезного заклепочного (болтового) соединения . . . . .	
	26
П и ч х а д з е Г.П. Колебания пластин из компо- зиционного материала с пространственной схемой армирования. . . . .	
	30
К о в а л е н к о М.Д., Ц и б и н Н.Н. Контактная задача для изотропной полуплоскости с симметрично подкреп- ленным краем . . . . .	
	35
С и б и р я к о в В.А. Функции влияния для цилиндрической оболочки, подкрепленной шпангоутом . . . . .	
	38
Т р а п е з и н И.И., Р а б и н с к и й Д.Н. Деформация конической оболочки, подкрепленной ребрами . . . . .	
	44

ОБ ОПРЕДЕЛЕНИИ КОМПОНЕНТОВ ВЕКТОРА ПЕРЕМЕЩЕНИЙ  
 ЧЕРЕЗ КОМПОНЕНТЫ ТЕНЗОРА-ДЕВИАТОРА ДЕФОРМАЦИИ  
 В ГЕОМЕТРИЧЕСКИ ЛИНЕЙНЫХ ОДНОСВЯЗНЫХ СПЛОШНЫХ СРЕДАХ

Как известно, формулы Чезаро [1] позволяют определить перемещения через деформацию изменения объема и компоненты тензора-девиатора деформаций. В данной работе предлагается метод определения перемещений только через компоненты тензора-девиатора деформаций. Для геометрически линейных сплошных сред перемещения связаны с деформациями и поворотами соотношениями Коши:

$$\frac{\partial R_i}{\partial x_j} = \gamma_{ij} + \frac{1}{3} \theta \delta_{ij} - \omega_k \varepsilon_{ijk} \quad (1)$$

где  $R_i$  - вектор перемещений;  $\gamma_{ij}$  - тензор-девиатор деформаций;  $\theta$  - деформация изменения объема;  $\omega_k$  - вектор поворотов;  $\delta_{ij}$  - тензор Кронекера;  $\varepsilon_{ijk}$  - тензор Леви - Чивиты.

Интегрируя (1), можно получить

$$R_i = r_i^0 + \int_{M_0}^{M_x} \left( \gamma_{ij} + \frac{1}{3} \theta \delta_{ij} - \omega_k \varepsilon_{ijk} \right) dy_j, \quad (2)$$

где  $M_0$  - точка начала отсчета с радиусом-вектором  $x_i^0$ ;  $M_x$  - произвольная точка с радиусом-вектором  $x_i$ ;  $y_j$  - радиус-вектор точек, лежащих на траектории интегрирования, причем  $M_0$  - начало,  $M_x$  - конец траектории интегрирования;  $r_i^0$  - вектор перемещений в точке  $M_0$ .

Необходимыми и достаточными условиями (для односвязных сред) существования криволинейных интегралов в (2) или, что то же, условиями непрерывности перемещений являются уравнения

$$\frac{\partial \omega_k}{\partial x_j} = \frac{\partial \gamma_{kj}}{\partial x_i} \varepsilon_{ijk} + \frac{1}{3} \frac{\partial \theta}{\partial x_k} \varepsilon_{ijk} \quad (3)$$

Интегрируя (3), можно получить

$$\omega_i = \omega_i^0 + \int_{M_0}^{M_x} \left( \frac{\partial \gamma_{kj}}{\partial x_i} \varepsilon_{ijk} + \frac{1}{3} \frac{\partial \theta}{\partial x_k} \varepsilon_{ijk} \right) dy_j, \quad (4)$$

где  $\omega_i^0$  - вектор поворотов в точке  $M_0$ .

Необходимыми и достаточными условиями (для односвязных сред) существования криволинейных интегралов в (4) или, что то же, условиями непрерывности поворотов являются уравнения Сен-Венана

$$\frac{\partial^2 \left( \gamma_{\beta\mu} + \frac{1}{3} \theta \delta_{\beta\mu} \right)}{\partial x_\alpha \partial x_\mu} \varepsilon_{\alpha\beta\gamma} \varepsilon_{\gamma\mu\delta} = 0 \quad (5)$$

Соотношение (5) представляет собой тензорное уравнение второго ранга, симметричные компоненты которого не равны нулю. Поэтому его можно рассматривать как алгебраическую систему шести уравнений относительно шести вторых производных от  $\theta$ . Решая ее относительно указанных неизвестных, получаем

$$\frac{1}{3} \frac{\partial^2 \theta}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2(\dots)}{\partial x_\alpha \partial x_\beta} \left( \frac{1}{2} \Gamma_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \Gamma_{m\mu} \partial_{\alpha m} \partial_{\beta \mu} \right). \quad (6)$$

Интегрируя (6) дважды, получаем

$$\theta = \theta^0 + \theta_i^0 (x_i - x_i^0) + \int_{M_0}^{M_x} \frac{\partial^2(\dots)}{\partial y_\alpha \partial y_\beta} \left( \frac{1}{2} \Gamma_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \Gamma_{m\mu} \partial_{\alpha m} \partial_{\beta \mu} \right) dy_j, \quad (7)$$

где  $\theta^0$  - значение  $\theta$  в точке  $M_0$ ;  $\theta_i^0$  - значение  $\frac{\partial \theta}{\partial x_i}$  в точке  $M_0$ .

Необходимыми и достаточными условиями (для односвязных сред) существования криволинейных интегралов в (7) или, что то же, условиями дифференцируемости  $\theta$  являются, по-видимому, неизвестные уравнения совместности

$$\frac{\partial^3(\dots)}{\partial x_\alpha \partial x_\beta \partial x_\gamma} \left( \frac{1}{2} \Gamma_{\alpha\beta} \delta_{i\gamma} + \Gamma_{m\mu} \partial_{\alpha m} \partial_{\beta \mu} \right) \partial_{\gamma i} = 0. \quad (8)$$

Система (8) представляет собой тензорное уравнение второго ранга, ненулевые компоненты которого составляют тензор-девиатор. Отметим, что, так как тензор-девиатор имеет только пять линейно независимых компонент, дальнейший поиск квадратур не имеет смысла, потому что для построения следующей квадратуры потребовалось бы десять уравнений для определения третьих производных от функции.

Подставляя (7) в (4), получаем

$$\omega_i = \omega_i^0 + \frac{1}{3} \theta_j^0 (x_j - x_j^0) \partial_{\alpha \beta} \partial_i + \int_{M_0}^{M_x} \left[ \frac{\partial \Gamma_{\beta j}}{\partial y_\alpha} \partial_{\beta i} - (x_\beta - y_\beta) \frac{\partial^2(\dots)}{\partial y_\alpha \partial y_\beta} \left( \frac{1}{2} \Gamma_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \Gamma_{m\mu} \partial_{\alpha m} \partial_{\beta \mu} \right) \partial_{i\beta} \right] dy_j. \quad (9)$$

Подставляя (7) и (9) в (2), получаем

$$R_i = m_i^0 + \omega_\alpha^0 (x_\beta - x_\beta^0) \partial_{\alpha \beta} \partial_i + \frac{1}{3} \theta^0 (x_i - x_i^0) + \frac{1}{3} \theta_j^0 (x_j - x_j^0) (x_i - x_i^0) - \frac{1}{6} \theta_i^0 (x_j - x_j^0) (x_j - x_j^0) + \int_{M_0}^{M_x} \left\{ \Gamma_{ij} + (x_m - y_m) \frac{\partial \Gamma_{kj}}{\partial y_\alpha} \partial_{\beta \mu} \partial_{i m} - \frac{1}{2} (x_k - y_k) (x_k - y_k) \frac{\partial^2(\dots)}{\partial y_\alpha \partial y_\beta} \left( \frac{1}{2} \Gamma_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \Gamma_{m\mu} \partial_{\alpha m} \partial_{\beta \mu} \right) + (x_i - y_i) (x_k - y_k) \frac{\partial^2(\dots)}{\partial y_\alpha \partial y_\beta} \times \left( \frac{1}{2} \Gamma_{\alpha\beta} \delta_{kj} + \Gamma_{m\mu} \partial_{\alpha m} \partial_{\beta \mu} \right) \right\} dy_j. \quad (10)$$

Таким образом, получены формулы типа Чезаро, позволяющие определить вектор перемещений только через компоненты тензора-девиатора деформаций. Построены четыре новые квадратуры соотношений Коши. Получены, по-видимому, неизвестные соотношения совместности (8) третьего порядка, записанные относительно только компонентов тензора-девиатора деформаций.

Соотношение (5) представляет собой тензорное уравнение второго ранга, симметричные компоненты которого не равны нулю. Поэтому его можно рассматривать как алгебраическую систему шести уравнений относительно шести вторых производных от  $\theta$ . Решая ее относительно указанных неизвестных, получаем

$$\frac{1}{3} \frac{\partial^2 \theta}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2(\dots)}{\partial x_\alpha \partial x_\beta} \left( \frac{1}{2} \gamma_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \gamma_{\mu i} \varepsilon_{\mu j} \varepsilon_{\alpha\beta} \right). \quad (6)$$

Интегрируя (6) дважды, получаем

$$\theta = \theta^0 + \theta_i^0 (x_i - x_i^0) + \frac{1}{2} \int_{M_0}^{M_x} (x_i - y_i) \frac{\partial^2(\dots)}{\partial y_\alpha \partial y_\beta} \left( \frac{1}{2} \gamma_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \gamma_{\mu i} \varepsilon_{\mu j} \varepsilon_{\alpha\beta} \right) dy_j, \quad (7)$$

где  $\theta^0$  - значение  $\theta$  в точке  $M_0$ ;  $\theta_i^0$  - значение  $\frac{\partial \theta}{\partial x_i}$  в точке  $M_0$ .

Необходимыми и достаточными условиями (для односвязных сред) существования криволинейных интегралов в (7) или, что то же, условиями дифференцируемости  $\theta$  являются, по-видимому, неизвестные уравнения совместности

$$\frac{\partial^3(\dots)}{\partial x_\alpha \partial x_\beta \partial x_\gamma} \left( \frac{1}{2} \gamma_{\alpha\beta} \delta_{ip} + \gamma_{\mu i} \varepsilon_{\mu p} \varepsilon_{\alpha\beta} \right) \varepsilon_{pqj} = 0. \quad (8)$$

Система (8) представляет собой тензорное уравнение второго ранга, ненулевые компоненты которого составляют тензор-девиатор. Отметим, что, так как тензор-девиатор имеет только пять линейно независимых компонент, дальнейший поиск квадратур не имеет смысла, потому что для построения следующей квадратуры потребовалось бы десять уравнений для определения третьих производных от функции.

Подставляя (7) в (4), получаем

$$\omega_i = \omega_i^0 + \frac{1}{3} \theta_\alpha^0 (x_\beta - x_\beta^0) \varepsilon_{\alpha\beta i} + \int_{M_0}^{M_x} \left[ \frac{\partial \gamma_{\beta j}}{\partial y_\alpha} \varepsilon_{\beta i} - (x_\beta - y_\beta) \frac{\partial^2(\dots)}{\partial y_\alpha \partial y_\beta} \left( \frac{1}{2} \gamma_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \gamma_{\mu i} \varepsilon_{\mu j} \varepsilon_{\alpha\beta} \right) \varepsilon_{ipr} \right] dy_j. \quad (9)$$

Подставляя (7) и (9) в (2), получаем

$$R_i = R_i^0 + \omega_\alpha^0 (x_\beta - x_\beta^0) \varepsilon_{\alpha\beta i} + \frac{1}{3} \theta^0 (x_i - x_i^0) + \frac{1}{3} \theta_j^0 (x_j - x_j^0) (x_i - x_i^0) - \frac{1}{6} \theta_i^0 (x_j - x_j^0) (x_j - x_j^0) + \int_{M_0}^{M_x} \left\{ \gamma_{ij} + (x_m - y_m) \frac{\partial \gamma_{\beta j}}{\partial y_\alpha} \varepsilon_{\beta m} \varepsilon_{i\mu} - \frac{1}{2} (x_k - y_k) (x_k - y_k) \frac{\partial^2(\dots)}{\partial y_\alpha \partial y_\beta} \left( \frac{1}{2} \gamma_{\alpha\beta} \delta_{ij} + \gamma_{\mu i} \varepsilon_{\mu j} \varepsilon_{\alpha\beta} \right) + (x_i - y_i) (x_k - y_k) \frac{\partial^2(\dots)}{\partial y_\alpha \partial y_\beta} \times \left( \frac{1}{2} \gamma_{\alpha\beta} \delta_{kj} + \gamma_{\mu i} \varepsilon_{\mu k} \varepsilon_{\alpha\beta} \right) \right\} dy_j. \quad (10)$$

Таким образом, получены формулы типа Чезаро, позволяющие определить вектор перемещений только через компоненты тензора-девиатора деформаций. Построены четыре новые квадратуры соотношений Коши. Получены, по-видимому, неизвестные соотношения совместности (8) третьего порядка, записанные относительно только компонентов тензора-девиатора деформаций.